

ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ ΦΥΣΙΚΗΣ ΠΡΟΣΑΝΑΤΟΛΙΣΜΟΥ Γ' ΛΥΚΕΙΟΥ 2022

ΘΕΜΑ Α

A1 - γ A2 - δ A3 - γ A4 - β

A5: α) Λάθος, β) Σωστό, γ) Λάθος, δ) Σωστό, ε) Σωστό

ΘΕΜΑ Β

B1. Σωστή απάντηση η i

Πείραμα 1: Η αρχική θέση είναι η θέση ισορροπίας του σώματος:

$$\Sigma \vec{F} = \vec{0} \implies F_{\epsilon\lambda} = w \implies k\Delta l = mg \implies \Delta l = \frac{mg}{k} = A_1$$

Πείραμα 2: Στη θέση ισορροπίας του σώματος ισχύει

$$\Sigma \vec{F} = \vec{0} \implies \vec{F}_{\epsilon\lambda} + \vec{w} + \vec{F} = \vec{0} \implies F_{\epsilon\lambda} = 0 \implies \Delta l = 0$$

Επομένως η Θ.Φ.Μ. είναι η θέση ισορροπίας της ταλάντωσης. Άρα $A_2 = \Delta l = A_1$

B2. Σωστή απάντηση η ii

Εφαρμόζοντας εξίσωση Bernoulli από την ελεύθερη επιφάνεια έως την οπή (1) η ταχύτητα προκύπτει: $v_1 = \sqrt{2g\frac{H}{6}} = \sqrt{\frac{gH}{3}}$ και η παροχή της τρύπας είναι ίση με $\Pi_1 = Av_1$

Εφαρμόζοντας εξίσωση Bernoulli από την ελεύθερη επιφάνεια έως την οπή (2) η ταχύτητα προκύπτει: $v_2 = \sqrt{2g\frac{2H}{3}} = 2\sqrt{\frac{gH}{3}} = 2v_1$

$$\Pi = \Pi_1 + \Pi_2 = Av_1 + A2v_1 = 3Av_1 = 3\Pi_1$$

$$\frac{V}{\Delta t_2} = 3\frac{V}{\Delta t_1} \implies \Delta t_2 = 3\Delta t_1$$

$$\frac{\Delta t_2}{\Delta t_1} = \frac{1}{3}$$

B3. Σωστή απάντηση η iii

$$K_1 = \frac{p_1^2}{2m_1}$$

$$K'_1 = \frac{p_1^2/25}{2m_1} = \frac{K_1}{25}$$

$$K_2 = K_1 - K'_1 = \frac{24K_1}{25} \quad (\text{επειδή η κρούση είναι ελαστική})$$

$$\pi\% = \frac{K_2}{K_1} 100\% = \frac{24K_1/25}{K_1} 100\% = 96\%$$

ΘΕΜΑ Γ

Γ1. Ο αγωγός ΚΛ ισορροπεί, άρα $\Sigma \vec{F} = \vec{0} \Rightarrow \vec{F}_L + \vec{w} = \vec{0} \Rightarrow \vec{F}_L = -\vec{w}$. Επομένως η \vec{F}_L έχει φορά προς τα πάνω. Το ρεύμα στον αγωγό έχει φορά από το Λ στο Κ και από τον κανόνα των τριών δαχτύλων του δεξιού χεριού η φορά της έντασης \vec{B} προκύπτει από τον αναγνώστη προς την σελίδα. Για το μέτρο της έντασης \vec{B} έχουμε

$$F_L = mg \Rightarrow BI_o l = mg \Rightarrow B \frac{E}{R_{\text{ΚΛ}} + r} l = mg \Rightarrow B = 1 \text{ T}$$

Γ2. Όταν ανοίξουμε τον διακόπτη δ_1 και κλείσουμε τον δ_2 , το κύκλωμα αποτελείται από τον αγωγό ΚΛ, την αντίσταση R_1 και τη θερμική συσκευή Σ. Ο αγωγός αρχίζει να κινείται προς τα κάτω εξαιτίας της δύναμης του βάρους του. Καθώς κινείται, μεταβάλλεται η μαγνητική ροή που διέρχεται από την επιφάνεια που ορίζει, οπότε έχω φαινόμενο επαγωγής. Στα άκρα του εμφανίζεται επαγωγική ΗΕΔ ίση με

$$\mathcal{E}_{\text{επ}} = \left| \frac{d\Phi}{dt} \right| = Bul$$

Ο αγωγός διαρρέεται από επαγωγικό ρεύμα έντασης

$$I = \frac{\mathcal{E}_{\text{επ}}}{R_{\text{ΚΛ}} + R_{\text{εξ}}}$$

και του ασκείται δύναμη Laplace μέτρου

$$F_L = BI l = \frac{B^2 v l^2}{R_{\text{ΚΛ}} + R_{\text{εξ}}}$$

Η επιτάχυνση του αγωγού έχει μέτρο ίσο με

$$a = \frac{\Sigma F}{m} = \frac{mg - F_L}{m}$$

Καθώς η ταχύτητα του αγωγού αυξάνεται, αυξάνεται και το μέτρο της δύναμης Laplace, άρα μειώνεται το μέτρο της επιτάχυνσής του μέχρι τον μηδενισμό της. Επομένως ο αγωγός εκτελεί ευθύγραμμη επιταχυνόμενη κίνηση με επιτάχυνση μειούμενου μέτρου. Όταν η επιτάχυνση μηδενιστεί, ο αγωγός αποκτά την μέγιστη ταχύτητά του, την $v_{\text{ορ}}$

$$P_{\kappa} = \frac{V_{\kappa}^2}{R_{\Sigma}} \Rightarrow R_{\Sigma} = 6 \Omega$$

$$R_{\text{εξ}} = \frac{R_1 R_{\Sigma}}{R_1 + R_{\Sigma}} = 2 \Omega$$

$$\Sigma \vec{F} = \vec{0} \Rightarrow \vec{F}_L = -\vec{w} \Rightarrow BIL = mg$$

$$\frac{B^2 v_{\text{ορ}} l^2}{R_{\text{ΚΛ}} + R_{\text{εξ}}} = mg \Rightarrow v_{\text{ορ}} = 12 \text{ m/s}$$

Γ3. Όταν $v = \frac{v_{\text{ορ}}}{2} = 6 \text{ m/s}$, $I = \frac{B \frac{v_{\text{ορ}}}{2} l}{R_{\text{ΚΛ}} + R_{\text{εξ}}} = 1,5 \text{ A}$ και $F_L = 1,5 \text{ N}$ Επομένως ο ρυθμός μεταβολής της ορμής του αγωγού έχει μέτρο

$$\frac{dp}{dt} = \Sigma F = mg - F_L = 1,5 \text{ N}$$

και φορά προς τα κάτω

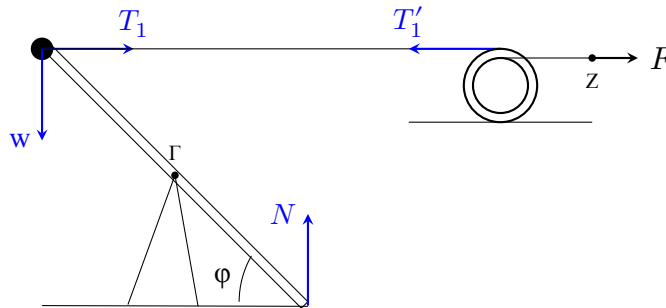
Γ4. Όταν $v = v_{ορ}$, $I = \frac{Bvl}{R_{κλ} + R_{εξ}} = 3 \text{ A}$

$V_{\Sigma} = IR_{εξ} = 6 \text{ V}$ δηλαδή η συσκευή λειτουργεί κανονικά

ΘΕΜΑ Δ

Δ1. Από την ισορροπία της ράβδου έχουμε

$$\Sigma \tau_{\Gamma} = 0 \implies T_1 \frac{l}{2} \eta\mu \varphi = mg \frac{l}{2} \sigma\upsilon\nu \varphi + N \frac{l}{2} \sigma\upsilon\nu \varphi \implies N = 4 \text{ N}$$



Δ2. Η ροπή αδράνειας του συστήματος ράβδος - Σ ως προς το Γ είναι

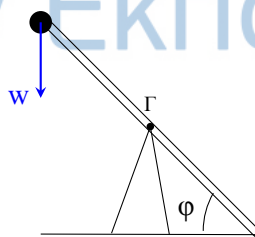
$$I = I_{\Sigma} + I_{\rho} = m \frac{l^2}{4} + \frac{1}{12} M_{\rho} l^2 = 2 \text{ kg} \cdot \text{m}^2$$

Για το σύστημα ράβδος - Σ ισχύει

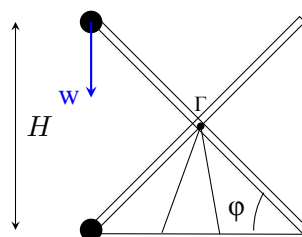
$$\Sigma \tau_{\Gamma} = I a_{\gamma} \implies mg \frac{l}{2} \sigma\upsilon\nu \varphi = I a_{\gamma} \implies a_{\gamma} = 3 \text{ rad/s}^2$$

Ο ρυθμός μεταβολής της στροφορμής της ράβδου ισούται με

$$\frac{dL_{\rho}}{dt} = I_{\rho} a_{\gamma} = 3 \text{ kg} \cdot \text{m}^2/\text{s}^2$$



Δ3. $H = l \eta\mu \varphi = 1,6 \text{ m}$



Εφαρμόζω Θ.Μ.Κ.Ε για την κίνηση του συστήματος ράβδος - Σ από την αρχική θέση μέχρι τη στιγμή που το σφαιρίδιο θα βρεθεί σ' επαφή με το επίπεδο

$$K_{\tau\epsilon\lambda} - K_{\alpha\rho\chi} = W_w$$

$$\frac{1}{2}I\omega^2 - 0 = mgH$$

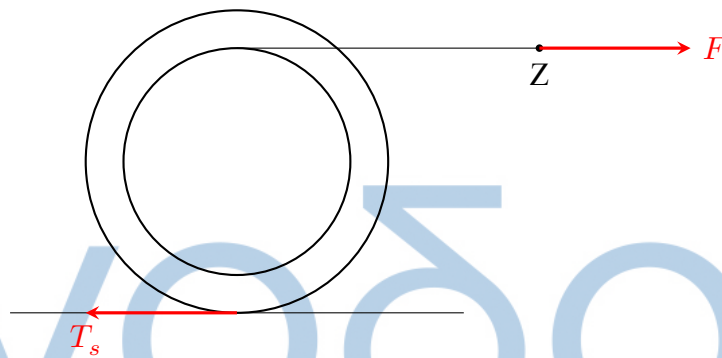
$$\omega = 4 \text{ rad/s}^2$$

$$|\Delta\vec{L}| = |\vec{L}_{\text{μετά}} - \vec{L}_{\text{πριν}}| = |I\omega' - (-I\omega)| = 12 \text{ kg} \cdot \text{m}^2/\text{s}$$

Η μεταβολή της στροφορμής του συστήματος ράβδος - Σ έχει διεύθυνση κάθετη στο επίπεδο της κίνησης και φορά από τον αναγνώστη προς τη σελίδα

Δ4. Από την μεταφορική κίνηση της τροχαλίας έχουμε

$$\Sigma F = M_{\tau} a_{cm} \implies F - T_s = M_{\tau} a_{cm} \quad (1)$$



Από την στροφική κίνηση της τροχαλίας έχουμε

$$\Sigma\tau_{cm} = I a_{\gamma} \implies Fr + T_s R = I a_{\gamma} \implies Fr + T_s R = \frac{1}{2} M_{\tau} R^2 \frac{a_{cm}}{R}$$

$$Fr + T_s R = \frac{1}{2} M_{\tau} R a_{cm} \quad (2)$$

Η εξίσωση (1) γίνεται

$$FR - T_s R = M_{\tau} R a_{cm} \quad (3)$$

Προσθέτουμε κατά μέλη τις εξισώσεις (2) και (3)

$$FR + Fr = \frac{3}{2} M_{\tau} R a_{cm}$$

$$a_{cm} = 2 \text{ m/s}^2$$

Δ5. 1ος τρόπος

$$\Delta x_{cm} = \frac{1}{2} a_{cm} t_1^2 = 4 \text{ m}$$

$$\Delta\theta = \frac{1}{2} a_{\gamma} t_1^2 = \frac{1}{2} \frac{a_{cm}}{R} t_1^2 = 10 \text{ rad}$$

$$W_F = W_{F,\mu\epsilon\tau} + W_{F,\sigma\tau\rho} = F\Delta x_{cm} + Fr\Delta\theta = 84 \text{ J}$$

2ος τρόπος

$$v_Z = v_{cm} + v_\gamma = \omega R + \omega r = \omega R + \omega \frac{3R}{4} = \frac{7}{4}v_{cm}$$

$$\Delta x_Z = \frac{7}{4}\Delta x_{cm} = \frac{7}{4} \cdot \frac{1}{2}a_{cm}t_1^2 = 28 \text{ m}$$

$$W_F = F\Delta x_Z = 84 \text{ J}$$

3ος τρόπος

$$v_{cm} = a_{cm}t_1 = 4 \text{ m/s}$$

Με εφαρμογή της ΑΔΕ κατά την κίνηση της τροχαλίας έχουμε ότι

$$E_{\text{ΜΗΧ,ΑΡΧ}} + W_F = E_{\text{ΜΗΧ,ΤΕΛ}} \implies 0 + W_F = K_{\text{ΤΕΛ}}$$

$$W_F = K_{\sigma\tau\rho} + K_{\mu\epsilon\tau} = \frac{1}{2} \frac{1}{2} M_\tau R^2 \omega^2 + \frac{1}{2} M_\tau v_{cm}^2$$

$$K = \frac{1}{4} M_\tau v_{cm}^2 + \frac{1}{2} M_\tau v_{cm}^2 = \frac{3}{4} M_\tau v_{cm}^2 = 84 \text{ J}$$

Τις απαντήσεις των θεμάτων επιμελήθηκαν οι φυσικοί από το **πρότυπο φροντιστηριακό κέντρο άνοδος**

Βούρτση Σοφία

Γιαννοπούλου Ρούλα

Ηλιόπουλος Γιώργος

Κασκούρας Δημήτρης

Κουλέτου Μαρία

στην Εκπαίδευση